



Технология монтажа и пуско-наладки мехатронных систем.dor_СПО(2/2)_24-079-С_240508(VLR)

- 1) Параметр, который является основным при выборе основного технологического оборудования, — это ...
- 2) При проектировании новых моделей следует придерживаться принципа ...
- 3) Правила выбора оборудования и средств технологического оснащения, комплектующих роботизированную технологическую систему определяют рекомендации ...
- 4) При выборе моделей оборудования для проектируемого технологического процесса необходимо учитывать ...
- 5) Оборудование, входящее в состав РТС, должно быть ... , так как содержание такого оборудования обходится дешевле
- 6) Результаты приемки оборудования в монтаж закрепляются ... актом
- 7) Удаление консервационных смазок, лакокрасочных и других защитных покрытий – это ...
- 8) Комплексная проверка состояния оборудования и устранение повреждений, вызванных хранением машин и агрегатов на складах сверх нормативных гарантийных сроков – это ... ревизия
- 9) Определите правильную последовательность этапов организации монтажа мехатронной системы:
- 10) Сопоставьте робототехнические комплексы и их основное предназначение:
- 11) Компания, занимающаяся производством мобильных робототехнических комплексов, решила пойти на улучшение своей производственной линии. Что важно учитывать при организации монтажа мехатронных систем и мобильных робототехнических комплексов?
- 12) Для систем автоматического управления наиболее распространены ...
- 13) Заземление оборудования, подвергающегося частому демонтажу, выполняется ...





- 14 Крепление электрических аппаратов на несущих конструкциях выполняется ...
- 15 Затяжка проводов в трубы на высоте выполняется ...
- 16 Устройства (системы) управления промышленных роботов и мехатронных модулей в зависимости от конструкции могут быть встраиваемые и ...
- 17 Оконцовывание медных ... проводников должно выполнено с помощью привариваемых к ним кабельных наконечников
- 18 Наибольшее распространение в робототехнике получили бесконтактные конечные выключатели ... типа
- 19 Части машин, подверженные ... , покрывают слоем технического вазелина или какой-либо другой смазки
- 20 Упорядочьте этапы монтажа системы автоматического управления в порядке их выполнения:
- 21 Сопоставьте термины и их определения:
- 22 Вы являетесь инженером по монтажу систем автоматического управления, средств измерений и мехатронных систем. Заказчик запрашивает у вас монтаж системы в условиях высокой вибрации и экстремальной температуры. Какой вариант монтажа будет наиболее приемлемым в данной ситуации?
- 23 Наладка технологического оборудования в зависимости от этапа проведения разделяется на ...
- 24 При контрольной наладке систем автоматического управления ...
- 25 Наладка мехатронных систем включает в себя ...
- 26 Начать наладку механических устройств в мехатронных системах следует с ...
- 27 Наладку механических устройств ПР и мехатронных систем следует начинать с изучения ... схемы
- 28 Подшипники используются в конструкциях фиксирующих либо ... опор
- 29 Вал с ... опорами удобен при монтаже, но требует контроля линейных допусков
- 30 Для радиально-упорных подшипников установка враспор должна включать возможность ... регулировки





- 31 Упорядочьте этапы наладки системы автоматического управления в правильной последовательности:
- 32 Сопоставьте этапы наладки системы автоматического управления с их описанием:
- 33 Ваша компания внедряет новую систему автоматического управления производством. В процессе тестирования обнаружено, что датчик температуры, который используется для контроля температуры деталей, неисправен. Какой подход будет наиболее эффективным для решения этой проблемы?
- 34 Факторы внешней среды, которые могут затруднить проведение испытаний приемочных испытаний приборов радиационного контроля (ПР), — это ...
- 35 Проводить испытания приборов радиационного контроля, рассчитанных на работу в условиях высоких температур и загазованности окружающей среды следует в условиях ...
- 36 Порядок проведения испытаний приборов радиационного контроля регламентирует Межгосударственный стандарт (ГОСТ) ...
- 37 Приемочные испытания приборов радиационного контроля проводятся ...
- 38 Промышленные роботы могут подвергаться всем видам испытаний, регламентированных Межгосударственным стандартом (ГОСТ) ... (укажите номер документа)
- 39 Требование неизменности свойств образцов во время испытаний не распространяется на испытания на ...
- 40 На полу красной полосой шириной не менее ... мм должна быть отмечена граница рабочего пространства промышленного робота
- 41 Оборудование и приборы, применяемые при испытаниях, должны быть ...
- 42 Расположите в правильной последовательности этапы пусконаладочных работ мехатронной системы:
- 43 Сопоставьте этапы организации испытаний мехатронных систем с их описанием:
- 44 Как инженер по пусконаладочным и испытательным работам мехатронных систем, вы ответствуете за внедрение новой автоматизированной линии в производство. Во время испытаний вы обнаружили, что роботизированная система имеет проблему в точности позиционирования, что приводит к браку продукции. Что вы предпримете в данной ситуации?





- 45) При выборе или разработке захватных устройств и инструмента для промышленных роботов необходимо учитывать ...
- 46) При разработке конструкций оснастки и вспомогательных устройств для радиотехнической системы необходимо учитывать ...
- 47) Анализ технологических процессов производят для ...
- 48) По рабочим осям и отметкам устанавливают и выверяют оборудование, а по ... контролируют положение рабочих осей и отметок относительно геодезического обоснования монтажа
- 49) Основными частями монтажных приспособлений являются каркас и ...
- 50) Каркас собирают из типичных ... и прогонов
- 51) Установите верную последовательность основных этапов организации монтажа мобильного робототехнического комплекса:
- 52) Укажите правильную последовательность шагов для организации монтажа мехатронной системы:
- 53) Сопоставьте компоненты робототехнического комплекса и их функции:
- 54) Сопоставьте сферы применения робототехнических комплексов и их особенности:
- 55) Перед прокладкой кабеля по кабельным конструкциям необходимо ...
- 56) Для систем автоматического управления наиболее распространены ...
- 57) Оконцовывание медных заземляющих проводников проводится путем ...
- 58) При ... проверяют крепление обмоток, наличие доски с выводными зажимами, исправность активной стали, отсутствие вмятин
- 59) При приемке электрических машин и аппаратов под монтаж проверяют их ..., соответствие заводских характеристик проектным и комплектность
- 60) Монтаж датчиков систем технического ... производят преимущественно на конце руки или рабочих органах промышленного робота





- 61) Расположите этапы монтажа средств измерений в правильном порядке:
- 62) Упорядочьте этапы монтажа мехатронных систем в правильной последовательности:
- 63) Сопоставьте типы датчиков с их функциями:
- 64) Сопоставьте оборудование с его функцией в мехатронных системах:
- 65) ... - процесс сборки и установки мехатронных систем и мобильных робототехнических комплексов в определенном порядке и положении.
- 66) Предмонтажная ... - комплексная проверка состояния оборудования и устранение повреждений, вызванных хранением машин и агрегатов на складах сверх нормативных гарантийных сроков.
- 67) ... - процесс согласования и управления работой различных групп и специалистов, участвующих в монтаже мехатронных систем и мобильных робототехнических комплексов.
- 68) Параметр, который является основным при выборе основного технологического оборудования, — это функциональное ...
- 69) При проектировании новых моделей следует придерживаться принципа ... и унификации.
- 70) Правила выбора оборудования и средств технологического оснащения, комплектующих РТС, определяют рекомендации Р 50-...-85
- 71) Оборудование, входящее в состав роботизированной технологической ..., должно быть однотипным, так как содержание такого оборудования обходится дешевле
- 72) Результаты приемки оборудования в монтаж закрепляются приемосдаточным ...
- 73) ... роботы выполняют повторяющиеся операции в производстве
- 74) Для систем автоматического управления наиболее распространены выносные ...
- 75) ... оборудования, подвергающегося частому демонтажу, выполняется с использованием гибких медных проводников





- 76 ... электрических аппаратов на несущих конструкциях выполняется с использованием стационарных крепежных изделий без сорванных резьб.
- 77 Неверно, что затяжка проводов в трубы на высоте выполняется ...
- 78 Устройства (системы) управления промышленных роботов и мехатронных модулей в зависимости от конструкции могут быть ... и выносные.
- 79 Оконцовывание медных заземляющих проводников должно выполнено с помощью привариваемых к ним кабельных ...
- 80 Наибольшее распространение в робототехнике получили бесконтактные конечные ... пальчикового типа
- 81 Части машин, подверженные коррозии, покрывают слоем технического ...
- 82 Завершающим этапом монтажа системы автоматического управления является ...
- 83 Кабельная ... - это процесс прокладки и подключения кабелей и проводов для передачи сигналов, и питания между компонентами и элементами автоматического управления.
- 84 Для обеспечения возможности подстройки положения упора он должен иметь продольные пазы длиной ... мм.
- 85 В качестве датчиков в системах технического зрения используют телевизионные передающие ...
- 86 Если необходимо расположить рядом два датчика пальчикового типа, то расстояние между их центрами должно быть ... двух их диаметров.
- 87 При монтаже датчиков, регистрирующих ... звеньев манипулятора, их скорости и ускорения, необходимо обеспечить кинематическую связь перемещаемого звена с датчиком.
- 88 В системах восприятия внешней среды наибольшее применение находят системы технического ...
- 89 Основное технологическое оборудование, такое как станки и прессы, должно соответствовать требованиям ...
- 90 ... основа монтажа - это совокупность продольных и поперечных осей и высотных отметок, которые служат для установки и выверки технологического оборудования.





- 91) ГОСТ 12.1.005-88 распространяется на ... рабочей зоны предприятий народного хозяйства.
- 92) Интенсивность лучистого потока, поступающего через смотровые окна кабины, может быть не более, чем ... кДж/м².
- 93) При размещении постов управления РТК, участками или линиями в закрытых кабинах минимальные внутренние размеры кабины по высоте по ГОСТ 12.2.072-98 составляют ...
- 94) Стойки излучателей и фотоприемников предназначены для регистрации момента появления ... в соответствующей зоне рабочего пространства ПР.
- 95) При выборе или разработке захватных устройств и инструмента для промышленных роботов необходимо учитывать ...
- 96) При разработке конструкций оснастки и вспомогательных устройств для радиотехнической системы необходимо учитывать ...
- 97) Анализ технологических процессов производят для ...
- 98) По рабочим осям и отметкам устанавливают и выверяют оборудование, а по ... контролируют положение рабочих осей и отметок относительно геодезического обоснования монтажа
- 99) Основными частями монтажных приспособлений являются каркас и ...
- 100) Каркас собирают из типичных ... и прогонов
- 101) Установите верную последовательность основных этапов организации монтажа мобильного робототехнического комплекса:
- 102) Укажите правильную последовательность шагов для организации монтажа мехатронной системы:
- 103) Сопоставьте компоненты робототехнического комплекса и их функции:
- 104) Сопоставьте сферы применения робототехнических комплексов и их особенности:
- 105) Перед прокладкой кабеля по кабельным конструкциям необходимо ...
- 106) Для систем автоматического управления наиболее распространены ...





- 107) Оконцовывание медных заземляющих проводников проводится путем ...
- 108) При ... проверяют крепление обмоток, наличие доски с выводными зажимами, исправность активной стали, отсутствие вмятин
- 109) При приемке электрических машин и аппаратов под монтаж проверяют их ..., соответствие заводских характеристик проектным и комплектность
- 110) Монтаж датчиков систем технического ... производят преимущественно на конце руки или рабочих органах промышленного робота
- 111) Расположите этапы монтажа средств измерений в правильном порядке:
- 112) Упорядочьте этапы монтажа мехатронных систем в правильной последовательности:
- 113) Сопоставьте типы датчиков с их функциями:
- 114) Сопоставьте оборудование с его функцией в мехатронных системах:
- 115) В случае обнаружения отказов при наладке механизмов необходимо ...
- 116) При наладке мехатронных систем необходимо проверить ...
- 117) Начинать наладку механической части ПР и мехатронных систем необходимо с ...
- 118) Величина внутреннего ... определяет взаимное расположение пары однорядных радиально-упорных шарикоподшипников
- 119) Типичные примеры применения... — это небольшие быстроходные электродвигатели, шпиндели станков
- 120) Звук подшипника можно проверить с помощью ... шума
- 121) Расставьте в правильном порядке этапы наладки средств измерений:
- 122) Расставьте этапы проведения наладки мехатронных систем в правильной последовательности:
- 123) Сопоставьте этапы наладки средств измерений с их описанием:
- 124) Сопоставьте этапы наладки мехатронных систем с их описанием:





- 125) Установка оборудования для проведения испытаний обеспечивается ...
- 126) Индикацию рабочего пространства промышленного робота обозначает ... цвет
- 127) Актом и протоколом приемки оформляются результаты ...
- 128) При работе в ... режиме у пульта управления должен находиться оператор
- 129) Средства измерения, применяемые для проверок и исследований промышленных роботов, должны быть ...
- 130) Приемочные испытания оформляют актом и ... приемки
- 131) Упорядочьте этапы организации пусконаладочных и испытательных работ мехатронной системы в хронологическом порядке:
- 132) Упорядочьте этапы организации пусконаладочных и испытательных работ мехатронной системы в хронологическом порядке:
- 133) Сопоставьте этапы организации испытаний мехатронных систем с их описанием:
- 134) Сопоставьте этапы наладки системы автоматического управления с их описанием:
- 135) Компания, занимающаяся производством мобильных робототехнических комплексов, решила пойти на улучшение своей производственной линии. Что важно учитывать при организации монтажа мехатронных систем и мобильных робототехнических комплексов?
- 136) Ваша компания внедряет новую систему автоматического управления производством. В процессе тестирования обнаружено, что датчик температуры, который используется для контроля температуры деталей, неисправен. Какой подход будет наиболее эффективным для решения этой проблемы?
- 137) Вы являетесь инженером по монтажу систем автоматического управления, средств измерений и мехатронных систем. Заказчик запрашивает у вас монтаж системы в условиях высокой вибрации и экстремальной температуры. Какой вариант монтажа будет наиболее приемлемым в данной ситуации?





- 138) Вы ответственны за монтаж системы автоматического управления на производственном предприятии. При проведении монтажных работ вы обнаруживаете, что не хватает одного из необходимых компонентов. Какой шаг будет наиболее разумным?
- 139) Вы инженер по наладке систем автоматического управления. Вашей задачей является наладка системы управления производственным оборудованием. При проведении наладочных работ вы обнаруживаете, что один из датчиков не передает информацию в контроллер. Какой шаг будет наиболее рациональным для решения этой проблемы?
- 140) Ваша компания внедряет новую мехатронную систему для производства изделий. По ходу наладки вы обнаружили, что двигатель редуктора работает некорректно, что ведет к ошибкам в изготовлении изделий. Какой шаг будет наиболее рациональным для решения этой проблемы?
- 141) Представьте, что вы инженер по пусконаладочным и испытательным работам мехатронных систем. Ваша компания заключила контракт на установку и наладку мехатронного оборудования на производственном предприятии. После проведения испытаний вы обнаружили недостатки в работе системы. Что необходимо предпринять в данной ситуации?
- 142) Вы, как инженер по пусконаладочным и испытательным работам мехатронных систем, ответственны за проведение пусконаладочных работ новой производственной линии. После начала работы вы обнаружили нестабильность в работе роботизированной системы на участке упаковки. Что необходимо предпринять в данной ситуации?

