



Системы управления технологическими процессами.ти(2)

- 1 Функции типового обеспечения АСУ ТП делятся на
- 2 Комплексы ГСП должны обеспечивать следующие совместимости:
- 3 ГСП подразделяют на самостоятельные ветви по видам энергии. Какая из них не используется
- 4 К статическим характеристикам датчиков не относится
- 5 Отношение абсолютной погрешности к нормирующему значению называется
- 6 К параметрическим датчикам не относятся:
- 7 К генераторным датчикам не относятся:
- 8 Достоинства потенциометрических датчиков:
- 9 Достоинства термометров сопротивления:
- 10 Достоинства полупроводниковых тензодатчиков:
- 11 Аналого-цифровое преобразование содержит следующие фазы:
- 12 Преимущества цифровой формы:
- 13 К ошибкам, возникающим при аналого-цифровом преобразовании не относятся:
- 14 Исполнительные элементы по виду используемой энергии делятся на группы:
- 15 К основным характеристикам ИЭ не относятся:
- 16 К преимуществам ДПТ перед другими видами ИЭ не относятся:
- 17 При постоянном магнитном потоке Φ ЭДС якоря машины



- (18) Режим, при котором электромагнитный момент машины M совпадает по направлению со скоростью, а ЭДС якоря E_a направлена встречно току якоря называется:
- (19) Режим, при котором ток якоря I_a и ЭДС E_a совпадают по направлению, а электромагнитный момент, развиваемый машиной, противоположен по направлению вращению ротора называется:
- (20) При генераторном режиме работы ДПТ механическая мощность потребляемая от источника не зависит от:
- (21) Преимущества АД перед ДПТ:
- (22) Недостатки АД в сравнении с ДПТ:
- (23) К режимам работы ШД не относятся:
- (24) Различают следующие статические режимы АД:
- (25) К достоинствам гистерезисного двигателя не относятся:
- (26) Устройство для автоматической коммутации электрических цепей по сигналу управления называется
- (27) Минимальная электрическая мощность, которая должна быть подведена к реле от управляющей цепи для приведения в действие управляющей цепи, называется
- (28) Максимальная величина электрической мощности, коммутируемая в управляемой цепи, называется
- (29) По времени срабатывания реле подразделяются на:
- (30) Для пуска и остановки двух и трехфазных асинхронных двигателей используют следующие виды контакторов