



## Основы трехмерного сканирования.ЦЗН

- 1 Первый 3d сканер появился в:
- 2 В начале развития оптические технологии не пошли по этому направлению по зоне охвата
- 3 Этого типа механизма в контактных сканерах не бывает:
- 4 Лазерные 3d сканеры относятся к:
- 5 Метод фотограмметрического сканирования относится к:
- 6 Фотокамера в составе лазерного сканера применяется для:
- 7 Ручные 3d сканеры перемещаются в пространстве за счет:
- 8 Метки на поверхности при ручном сканировании используют для:
- 9 Это нельзя отнести к недостаткам сканирования:
- 10 Это нельзя отнести к достоинствам сканирования:
- 11 Сканирующая система лазерного сканера не состоит из:
- 12 Скорость сканирования лазерного сканера измеряется в:
- 13 Результатом работы сканера будет:
- 14 Точки в облаке не содержат этого параметра:
- 15 Алгоритм Marching cubes был запатентован в:
- 16 Marching cubes служит для:
- 17 Наиболее сложный и основной процесс обработки данных лазерного сканирования это:
- 18 При машинной обработке облаков точек производится:
- 19 Классификация в лазерном сканировании используется для:



- 20 Облако точек в лазерном сканировании это:
- 21 Фотограмметрия это:
- 22 Для создания модели с помощью фотограмметрии не нужны фотографии:
- 23 Поворотный стол используется для:
- 24 Это нельзя отнести к рекомендации по сканированию:
- 25 Этим программным обеспечением (алгоритмом) нельзя создать модель по одной фотографии:
- 26 С помощью Smoothie 3D можно создать:
- 27 это нельзя отнести к преимуществам 3d сканирования фотоаппаратом:
- 28 это нельзя отнести к недостаткам 3d сканирования фотоаппаратом:
- 29 Чем больше будет фотографий объекта, тем:
- 30 изготовление моделей с помощью фотограмметрии невозможно, если:

