



Основы кинематики и динамики мехатронных систем. фроб_БАК(2/2)

- 1 ... - служат для преобразования одного вида движения (на входе), изменяющегося по определенному закону, в другой вид движения (на выходе) иного закона с одновременным преобразованием передаваемых силовых параметров (сил, моментов)
- 2 Ведущим звеном механизма обычно является:
- 3 В соответствии с направлением движения толкателя – от центра вращения кулачка или к центру – различают следующие фазы цикла работы кулачкового механизма:
- 4 Угол давления, при котором происходит заклинивание называется ...
- 5 Для осуществления движения только в одном направлении применяют:
- 6 Совокупность сборочных единиц, деталей и их элементов, которые находятся в определенной взаимосвязи и обеспечивают необходимое функционирование (подвижность с одной или несколькими степенями свободы) называется ...
- 7 Техническое устройство, предназначенное для воспроизведения рабочих движений (функций) руки человека называется:
- 8 Для чего служат муфты?
- 9 Преобразовательные устройства различают:
- 10 Общая нормаль делит линию центров на отрезки обратно пропорциональные угловым скоростям контактирующих звеньев называется
- 11 По видам глухие муфты подразделяются на:
- 12 Компенсирующие муфты по видам подразделяются на:
- 13 К видам предохранительных муфт относятся:
- 14 Если энергия направлена от двигателя к рабочей машине, то говорят о:





- 15) ... - электромеханическая система, предназначенная для приведения в движение рабочих органов машин, целенаправленного управления этими процессами и состоящую из электродвигательного, преобразовательного, передаточного управляющего и информационного устройств
- 16) ... предназначены для формирования заданных законов управления потоком энергии и движения рабочих органов машин
- 17) Основное назначение электропривода заключается в:
- 18) По основным характерным признакам электроприводы классифицируются следующим образом:
- 19) Какое количество движений может совершать каждое отдельно взятое звено?
- 20) Соединение двух соприкасающихся звеньев, допускающее их относительное движение называется
- 21) Система звеньев, связанных с помощью кинематических пар называют ...
- 22) Звенья механизма, положения и скорости которых заданы называются:
- 23) ... - совокупность датчиков электрических и неэлектрических параметров электропривода
- 24) Если при силовом расчете механизма в число известных внешних сил не включена инерционная нагрузка на звенья, то силовой расчет механизма называется:
- 25) Электрические машины условно подразделяют:
- 26) Кинематическая цепь, которая при присоединении к стойке получает нулевую подвижность называется ...
- 27) Активные (потенциальные) моменты создаются:
- 28) Во вращательной паре подлежат определению ... и ... реакции, так как ее линия действия проходит через ось вращения пары
- 29) К механическим характеристикам электродвигателей относятся:
- 30) В поступательной паре подлежат определению ... и ... реакции, так как известно только то, что направление реакции всегда перпендикулярно оси направляющих пары

