



Детали мехатронных модулей, роботов и их конструирование.фроб_БАК

- 1 По виду трения передачи винт-гайка делятся на:
- 2 ... предназначены для преобразования вращательного движения в поступательное
- 3 Система тел, предназначенных для преобразования независимого движения одного или нескольких тел в требуемое движение остальных тел в соответствии заданным функциональным назначением называются ...
- 4 Передачи винт-гайка по характеру движения звеньев разделяют:
- 5 Деталь или группа жестко соединенных между собой деталей называется ...
- 6 Кинематические пары подразделяются на:
- 7 Механизмы независимо от функционального назначения и конструктивного исполнения, имеют общую структурную основу и состоят из:
- 8 Повторяющиеся связи, которые дублируют ограничения, наложенные другими связями, называется ...
- 9 Электрическая машина (электромеханический преобразователь), в которой электрическая энергия преобразуется в механическую называется ...
- 10 Электрический двигатель состоит из:
- 11 По типу потребляемой энергии магнитоэлектрические двигатели подразделяются на:
- 12 По количеству фаз двигателя переменного тока подразделяются:
- 13 Ротор может быть:
- 14 По принципу возникновения вращающегося (крутящего) момента электродвигатели подразделяются на:
- 15 Электрический двигатель, питание которого осуществляется переменным током называется ...





- 16 Винтовые передачи предназначены:
- 17 Из каких элементов состоит передача:
- 18 К достоинствам передачи винт-гайка скольжения относятся:
- 19 Винтовая пара с промежуточными телами качения, чаще всего шариками называется ...
- 20 Изменение положения тела в пространстве под действием внешних факторов называется ...
- 21 По конструкции измерительного устройства и по способу получения входной информации, датчики параметров технологических процессов можно разделить на:
- 22 К достоинствам шариковой винтовой передачи относятся:
- 23 По грузоподъемности шариковые винтовые передачи характеризуются:
- 24 В системах измерения положения наибольшую достоверность получаемой информации обеспечивают ... датчики, которые монтируются непосредственно на подвижных узлах станка, перемещение которых должно быть измерено
- 25 Датчики деформаций (перемещений) могут измерять:
- 26 По типу выходной информации все датчики, используемые для измерения параметров технологических процессов, делятся на:
- 27 Выделяют следующие виды направляющих:
- 28 Направляющие качения обладают:
- 29 Шариковые направляющие со встречными призмами отличаются:
- 30 Выделяют следующие виды направляющих:

